








» BG 62 dCore | cont. 125 W, peak 274 W

- » 3-phase BLDC motor with high-quality and 4-pole rare neodymium magnets
- » Low noise level | Low cogging forces
- » Version integrated hall sensors for rotor position detection
- » Version for sensorless control available on request
- » Designs with voltages up to 325 V on request
- » 3-strängiger BLDC-Motor mit hochwertigem, 4-poligem Neodym-Magneten
- » Niedriges Geräuschniveau | Niedrige Rastkräfte
- » Ausführung mit Hallsensoren zur Rotorlageerfassung
- » Auf Anfrage Variante für die sensorlose Ansteuerung erhältlich
- » Auslegungen mit Spannungen bis zu 325 V auf Anfrage



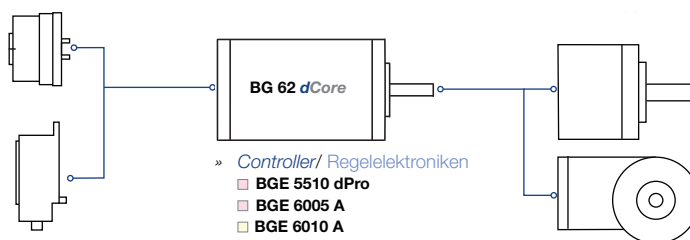
						
Feedback integrated	Supply voltage versions	High efficiency	Protection class (up to)	Certification	Certification (>36 V only)	Vibration resistance

Data/ Technische Daten		BG 62x30 dCore	BG 62x45 dCore	BG 62x60 dCore
Nominal voltage/ Nennspannung	VDC	24	24	24
Nominal current/ Nennstrom	A ^{*)}	3.7	5.1	6.8
Nominal torque/ Nennmoment	Nm ^{*)}	0.20	0.27	0.36
Nominal speed/ Nenndrehzahl	rpm ^{*)}	3000	3210	3350
Stall torque/ Anhaltmoment	Nm ^{**)}	1.31	2.11	3.07
Maximum torque/ Maximales Moment	Nm ^{**)}	1.31	2.11	3.07
No load speed/ Leerlaufdrehzahl	rpm ^{*)}	3855	3855	3865
Nominal output power/ Dauerabgabeleistung	W ^{*)}	63	91	125
Maximum output power/ Maximale Abgabeleistung	W	110	182	280
Torque constant/ Drehmomentkonstante	Nm A ^{-1**)}	0.068	0.067	0.067
Terminal Resistance/ Anschlusswiderstand	Ω ^{**)}	0.9	0.52	0.34
Terminal inductance/ Anschlussinduktivität	mH ^{**)}	1.5	0.95	0.68
Starting current/ Anlaufstrom	A ^{*)}	23.5	38.7	56
No load current/ Leerlaufstrom	A ^{*)}	0.42	0.7	0.8
Demagnetisation current/ Entmagnetisierungsstrom	A ^{*)}	≥ 46	≥ 70	≥ 93
Rotor inertia/ Rotor Trägheitsmoment	gcm ²	185	262	353
Weight of motor/ Motorgewicht	kg	1.15	1.4	1.65

*) $\Delta\vartheta_w = 100\text{ K}$; **) $\vartheta_r = 20^\circ\text{C}$ ***) only for hall version/ nur für Hall-Version

Modular System/ Modulares Baukastensystem

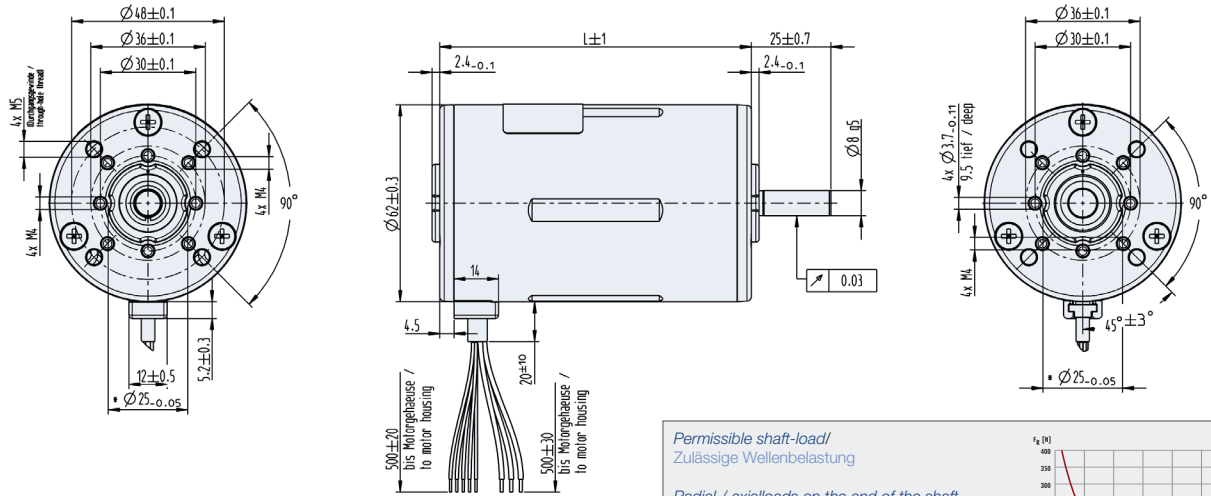
- » Brakes/ Bremsen
 - E 90 R
 - E 100 R / A
- » Encoder/ Geber
 - RE 20
 - RE 30 (TI)
 - RE 56 (TI)
 - ME 52



- » Planetary Gearboxes/ Planetengetriebe
 - PLG 52
 - PLG 60
 - PLG 63 EP/ HT
 - PLG 75 EP/ HT
- » Angular Gearboxes/ Winkelgetriebe
 - SG 65
 - SG 80
 - SG 85
 - SG 120

You can individually configure your suitable product and download technical data and drawings for the combination at www.dunkermotoren.com/en/configuration/
 Unter www.dunkermotoren.de/konfigurator können Sie Ihr passendes Produkt individuell konfigurieren und technische Daten und Zeichnung für die Kombination herunterladen.

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

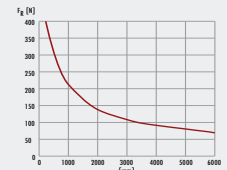


Permissible shaft-load/
Zulässige Wellenbelastung

Radial-/ axialloads on the end of the shaft
Radial-/ Axialkräfte am Wellenende

$F_A = Fr/3$ für $L_{10} = 20.000$ h

Point of application load/ Angriffspunkt Belastung
15 mm from flange/ ab Flansch

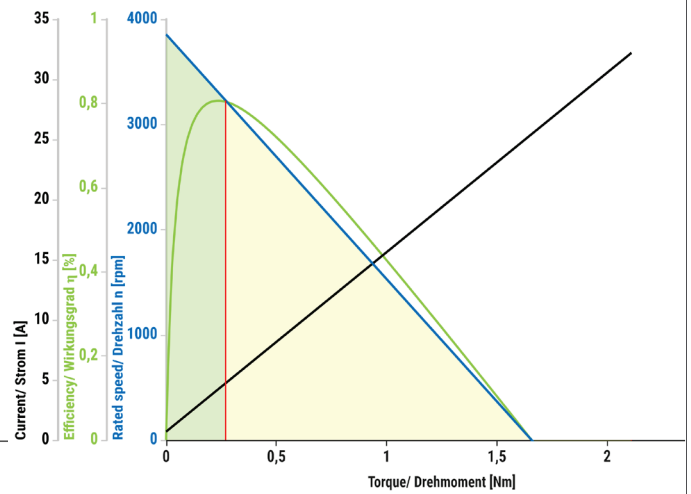
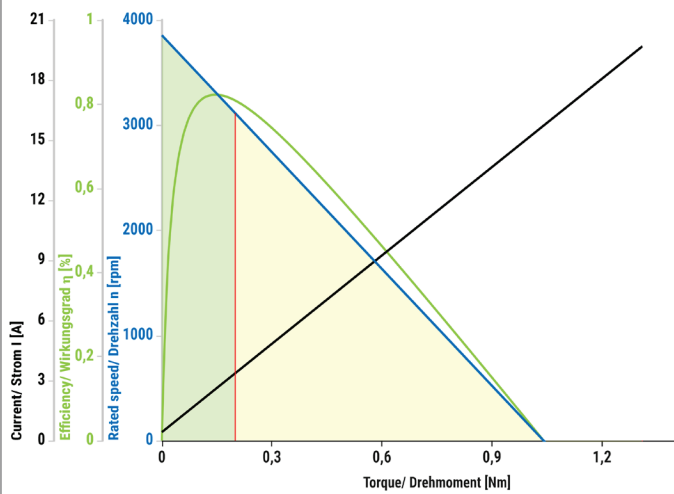


Motor	L
BG 62Sx30 dCore	98
BG 62Sx45 dCore	113
BG 62Sx60 dCore	128

Characteristic diagram/ Belastungskennlinien

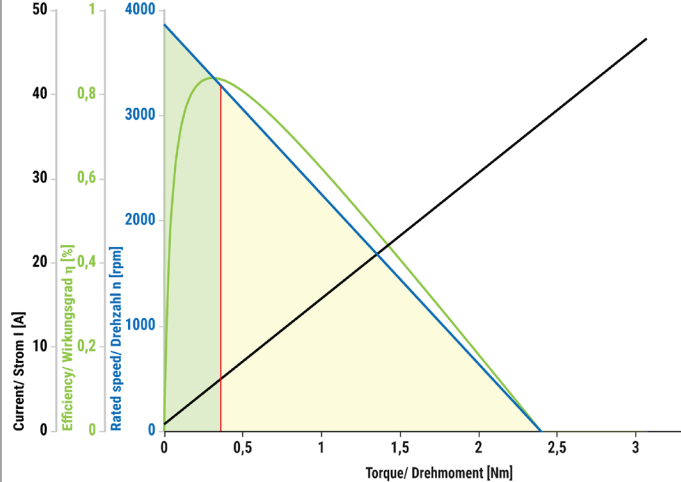
In accordance with/ Belastungskennlinien gezeichnet nach EN 60034

■ Continuous operation/ Dauerbetrieb ■ Cyclical operation/ Zykl. Betrieb — Current torque/ Strom-Drehmoment — Speed torque/ Drehzahl-Drehmoment — Efficiency/ Effizienz



BG 62x30 dCore, 24V

BG 62x45 dCore, 24V



BG 62x60 dCore, 24V

■ Preferred series/ Vorzugsreihe ■ Standard product/ Standardprodukt ■ On request/ auf Anfrage See notes page 8/ Hinweise siehe S. 8