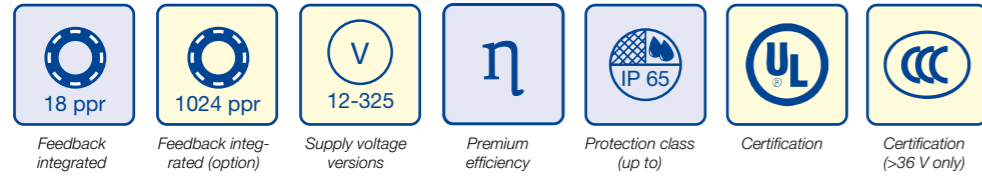


- » Highly dynamic 3-phase EC motor with 8-pole neodymium magnet
- » Standard version with connector
- » Version with Hall sensors for rotor position detection
- » On request, this motor can be manufactured in different voltage versions

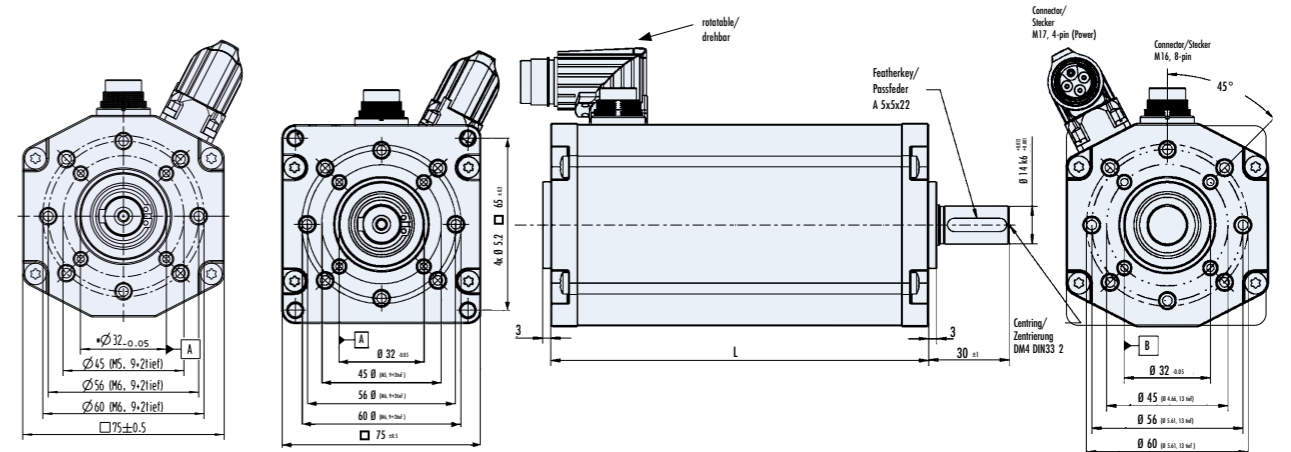
- » Hochdynamischer 3-strängiger EC-Motor mit 8-poligem Neodymmagnet
- » Standardausführung mit Stecker
- » Ausführung mit Hallensoren zur Rotorlageerfassung
- » Diese Motoren werden auf Anfrage mit anderen Spannungsvarianten hergestellt



Data/ Technische Daten		BG 75x25				BG 75x50				BG 75x75	
Nominal voltage/ Nennspannung	VDC	12	24	40	325	12	24	40	325	40	325
Nominal current/ Nennstrom	A ^{*)}	23.9	13.1	7.4	0.86	43	21	12	1.5	15.6	2.0
Nominal torque/ Nennmoment	Nm ^{*)}	0.66	0.66	0.64	0.62	1.02	1.09	1.10	1.10	1.50	1.49
Nominal speed/ Nenn Drehzahl	rpm ^{*)}	3315	3620	3650	3400	3900	3780	3500	3570	3370	3480
Stall torque/ Anhaltenmoment	Nm ^{*)}	4.06	3.9	3.9	4.5	6.6	7.25	9.2	9.3	12	12.1
Maximum torque/ Maximales Moment	Nm ^{*)}	2.5	2.5	2.5	2.5	4.18	5	5	5	6.3	6.3
No load speed/ Leerlaufdrehzahl	rpm ^{*)}	4480	4950	4800	4650	4825	4660	4400	4470	4100	4210
Nominal output power/ Dauerabgabeleistung	W ^{*)}	229	250	240	220	417	431	400	411	530	546
Maximum output power/ Maximale Abgabeleistung	W	367	420	420	445	705	860	865	870	1150	1150
Torque constant/ Drehmomentkonstante	Nm A ⁻¹ *)	0.034	0.064	0.11	0.90	0.03	0.052	0.117	0.80	0.119	0.92
Terminal Resistance/ Anschlusswiderstand	Ω	0.025	0.074	0.22	15.2	0.01	0.04	0.1	6.4	0.07	4.45
Terminal inductance/ Anschlussinduktivität	mH	0.11	0.4	1.2	85	0.04	0.25	0.63	40.3	0.45	28
Starting current/ Anlaufstrom	A ^{*)}	371	325	180	19	664	735	400	51	570	73
No load current/ Leerlaufstrom	A ^{*)}	2.4	1.1	0.66	0.08	3.3	1.76	1	0.13	1.2	0.15
Demagnetisation current/ Entmagnetisierungsstrom	A ^{*)}	≥ 128	≥ 66	≥ 38	≥ 4.6	≥ 210	≥ 99	≥ 56	≥ 6.9	≥ 64	≥ 8.1
Rotor inertia/ Rotor Trägheitsmoment	gcm ²	233	233	233	233	437	437	437	437	652	652
Weight of motor/ Motorgewicht	kg	1.9	1.6	1.6	1.6	2.5	2.2	2.2	2.2	2.8	2.8

*) Δθ_w = 100 K; **) θ_a = 20°C ***) at nominal point/ im Nennpunkt Preference/ Vorzugsreihe On request/ auf Anfrage
 » Please note the different connection for 12V versions/ Bitte beachten Sie die abweichende Anschluss technik für 12V-Ausführungen.

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm



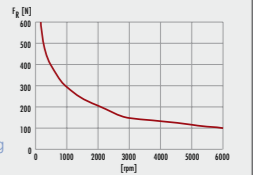
Version of flange for gearbox mounting/ Flanschversion für Getriebemontage

Permissible shaft-load/ Zulässige Wellenbelastung

Radial-/ axial loads on the end of the shaft/ Radial-/ Axialkräfte am Wellenende
 F_A = Fr/3 für L₁₀ = 20.000 h

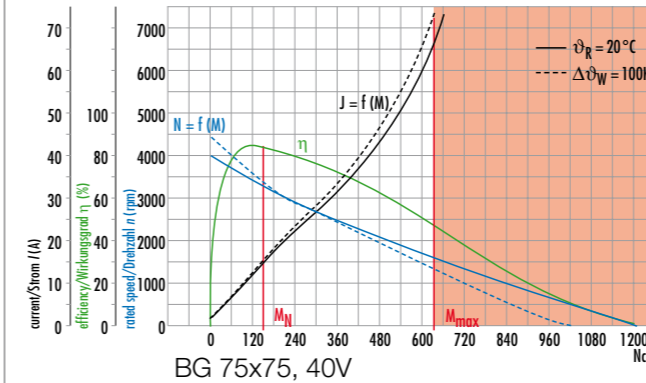
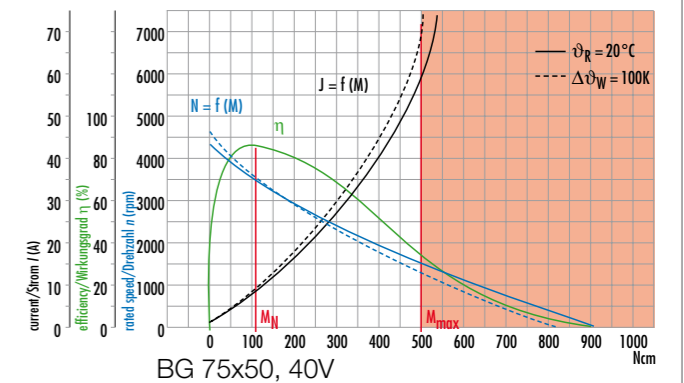
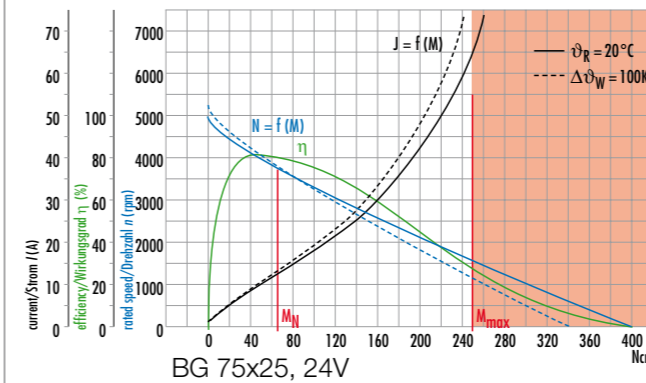
Point of application load/ Angriffspunkt Belastung
 15 mm from flange/ ab Flansch

Motor	L
BG 75x25	115±0.5
BG 75x50	140±0.5
BG 75x75	165±0.5



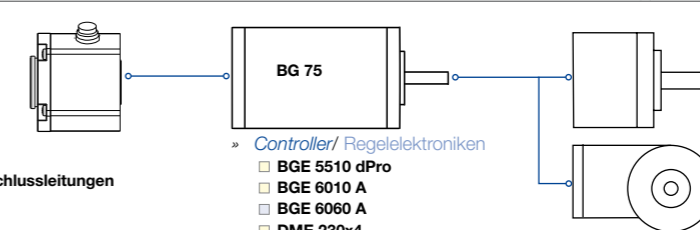
Characteristic diagram/ Belastungskennlinien

In accordance with/ Belastungskennlinien gezeichnet nach EN 60034



Modular System/ Modulares Baukastensystem

- » Brakes & Encoder/ Bremsen & Geber
 - E 90 □ E 100
 - E 310 □ RE 30 (TI)
 - AE 38 □ R 37
 - MR integrated



- » Planetary Gearboxes/ Planetengetriebe
 - PLG 60 □ PLG 63
 - PLG 75 □ PLG 80 LB

- » Accessories/ Zubehör
 - Connector with cable/ Anschlussleitungen
 - Cover/ Verschlussdeckel

- » Controller/ Regelelektroniken
 - BGE 5510 dPro
 - BGE 6010 A
 - BGE 6060 A
 - DME 230x4

- » Angular Gearboxes/ Winkelgetriebe
 - SG 120
 - STG 65

You can individually configure your suitable product and download technical data and drawings for the combination at www.dunkermotoren.com/en/configuration/.
 Unter www.dunkermotoren.de/konfigurator können Sie Ihr passendes Produkt individuell konfigurieren und technische Daten und Zeichnung für die Kombination herunterladen.